原子炉格納容器(PCV)内部調査技術の開発

燃料デブリ取出し計画に必要な情報を 取得するためペデスタル内状況を調査

研究目標

○1号機PCVの既設配管から進入、グレーチング 上を移動し、CRD開口部からペデスタル内に アクセスして調査を実施する装置および調査 技術を開発

背景·課題

○先行事業では水中から調査するためペデスタ ル内に進入不可の場合の代替手段要。グレー チング上の障害物乗越え、CRD開口部隙間 からの進入可否が課題

研究概要

①ペデスタル内調査計画の策定

○一次調査(CRD開口部手前までのペデスタル 外の状況)、二次調査(ペデスタル内の気中部)と 段階的に調査。一次調査はクローラ型の調査装 置で走行調査、二次調査では、伸長ロッドにより カメラ・線量計等を挿入しペデスタル内を調査

②調査装置の設計・製作

〇高さ約10cmの残置ロボットを乗り越える踏破 性。約70cmに収納した状態で走行移動し、CRD 開口手前でロッドを任意の長さに伸長可(最大 5m)。ロッド先端に、パン・チルト機構付きのカメラ、 放射線センサ(1台目)、点群データセンサ(2台目) を搭載。(調査装置を2台準備)

1号機ペデスタル内調査のルート概要

【1台目】調査装置の外観 (ロッド収納、放射線センサ搭載)



【2台目】調査装置の外観 (ロッド収納、 点群データセンサ搭載)

3 支援装置の設計・製作

○調査装置のケーブルを把持・移動・送りの動作を するとともに調査装置の状況を後方から監視する ケーブル送り装置、グレーチング開口部を塞ぐ 穴カバー設置装置、ガイドパイプから調査装置を 挿入するインストール装置、調査装置走行ルート 上の鉛毛マットを除去する装置等を開発



調査装置の外観(ロッド伸長)



ケーブル送り装置の外観

評価・結果

- ○調査計画、装置の開発計画を策定。伸長ロッド搭載の調査装置、ケーブル送り装置、穴カバー設置 装置、インストール装置を試作し、各機能を確認。
- ()
モックアップ試験を実施し、現地適用に向けた課題抽出を行う。

