

IRIDにおける燃料デブリ取り出し技術の開発

2019年4月11日

技術研究組合 国際廃炉研究開発機構(IRID) 開発計画部長 高守 謙郎

この成果は、経済産業省/廃炉汚染水対策事業費補助金の活用により得られたものです。 無断複製・転載禁止 技術研究組合 国際廃炉研究開発機構

IRID組織概要

現時点の技術研究開発における喫緊の課題 -福島第一原子力発電所の廃炉

1. 組織名

RD

技術研究組合 国際廃炉研究開発機構 International Research Institute for Nuclear Decommissioning(IRID) http://www.irid.or.jp/

2. 設立日 2013年8月1日

3. 組合員 (18 組織) 国立研究開発法人: 2法人 日本原子力研究開発機構、他 プラント・メーカー等:4社 東芝エネルギーシステムズ(株) 日立GEニュークリア・エナジー(株)他 電力会社等:12社 東京電力ホールディングス(株)他







紹介内容

福島第一原子力発電所1,2,3号機の 燃料デブリの取り出しに関する技術開発の概要

燃料デブリの調査, Factを集める ・原子炉格納容器内部調査の実績 ・今後の調査

② 燃料デブリ取り出し工法の検討,安全から考える ・バウンダリを構成する ・深層防護を考える ・アクセス工法の開発事例

予備知識

沸騰水型原子力発電所 原子炉圧力容器と燃料集合体



IRID

沸騰水型原子力発電所 原子炉建屋

原子炉建屋 (R/B)

使用済み燃料貯蔵プール (SFP)

> 原子炉格納容器 (PCV)

原子炉建屋 高さ×幅:46m×46m

原子炉格納容器 高さ×大径:34m×20m 原子炉圧力容器 (RPV)





7

原子炉建屋イメージ

損傷・溶融した燃料はどこにあるのか



原子炉建屋(R/B) 断面イメージ

推定

- 炉心の冷却機能を喪失, 核燃料の過熱(残留熱+崩壊熱),
 炉心を構成している燃料集合体や 炉心支持構造物が高温で融解,
- 溶融した燃料や炉内構造物の一部 は圧力容器の外に流出, 格納容器内底部に到達,

崩壊熱

- ●放射性元素の放射性崩壊の過程で放出され
 る放射線のエネルギーが周囲の物質を加熱する。
- ●放射性元素が比較的安定である核種や安定 核種へと変化するに従って減少する。
- ●停止直後の原子炉の炉心では1秒後で運転出 力の約7%ほどの熱が新たに生じ、時間の0.2 乗に比例して減少しながら1日後でも約0.6% の熱が放出される。

●停止後7年経過した現在では高々数十kW。



- 主要な崩壊熱寄与核種は、90Y(29%)、137mBa(26%)、134Cs(9%)、137Cs(8%)、 90Sr(6%)。
- ₉₀Y は90Sr の、137mBa は137Cs の放射平衡核種であることから、半減期が30 年程度の 137Cs と90Sr により、現在の崩壊熱は支配的に決まっている。
- Cs が84%放出されるモデル(Model2)の場合には、90Y+90Sr (55%)と137mBa(7%)の他に、238Pu(9%)、244Cm(6%)、241Am(5%)の寄与が大きい(括弧内の数値は2 号機2018年時点)。
- 事故後20 年以上経過すると、FP 核種の寄与は相対的に小さくなり、241Pu の崩壊により 生成する241Am や238Pu の寄与が徐々に大きくなってくる。

Date	Unit	Model1	Model2	Model3	Model4				
2011.3	1F1	88.4	59.8(68%)	58.8(67%)	39.7(45%)	2010左索の岩徳劫け			
(事故時)	1F2	154	104(68%)	102(66%)	68.8(45%)				
単位MW	1F3	153	104(68%)	102(67%)	68.6(45%)	」 ユーットヨにり致干KW程度			
2018.3	1F1	66.9	42.7(64%)	38.9(58%)	14.6(22%)				
(7年後)	1F2	83.8	52.7(63%)	47.7(57%)	16.5(20%)				
単位kW	1F3	81.6	52.3(64%)	47.7(58%)	18.3(22%)	FP放出モデル			
2031.3	1F1	45.9	31.5(69%)	29.2(64%)	12.6(27%)	Model1 放出無し (線源上限設定用)			
(20年後)	1F2	56	37.9(68%)	35(63%)	13.8(25%)	Model2 PREBUS-PPT4武線に基づくモデル Model3 VERCORS 5試験に基づくモデル			
単位kW	1F3	56	38.9(69%)	36.2(65%)	16.3(29%)	Model4 高放出モデル(線源下限設定用)			

()はModel1に対する割合

(参考) 2号機のデブリ分布・RPV・PCV状態の推定図(例)

Rev.1 (2016.8.26) 几例



燃料デブリ取出しに必要な技術開発



IRID

技術開発の要点

バックグラウンド

- > 事故後の現場がスタート:高放射線環境,現場状況が不明確,現状のリスク
- ▶ 不定型の燃料を取り扱う設備:原子力発電システムでない
- > 前例がない:モデル、ビジョン、具現化された要求事項が無い

1. リスクの上昇を抑制する

- ●環境影響リスクを下げる;安全システムの構築
 ●作業線量を下げる;遠隔機器,線量率低減,作業ステップ(量)
- 2.30-40年間での廃炉を可能にする:スループットへの挑戦
 - FACTの充実;燃料デブリ(廃棄物も)の特性・所在・量
 - シナリオの構築; 取り出し-収納-移送-保管(乾燥・移送)
 - さまざまな選択肢;工法のバラエティ(切削・回収・保守)、 作業対象と速度
 - エンジニアリングの展開; 現場への実装、効率化, 合理化

安全かつ速やかに

- 燃料デブリ取り出し作業によって一時的に増加するリスクが受容範囲内:
 安全要求事項とその達成
- 最新の原子力安全基準に沿って建設された施設に貯蔵できるまでの時間: 例えば、スループット



リスクの時間変化1)

時間

(略) リスク低減措置を実施する場合には、リスクレベルが一時的に増加する可能性があるものの、周到な準備と万全の管理によって、受容できない領域に入らないようにすることが可能である。このように、受容又は許容できない領域に入ることなく、リスクレベルを十分に下げることを目指すべきである(実線)。 M. Weightman, "The Regulation of Decommissioning and Associated Waste Management" 第1回福島廃炉国際フォーラム(2016 年4 月).

[ref. 1) 東京電力ホールディングス㈱福島第一原子力発電所の廃炉のための技術戦略プラン2017]



燃料デブリの取り出し/安全要求の考え方

放射性物質の閉じ込め

IRID

- 気体中/液体中の放射性物質の安全基準で 許容される以上の漏えい防止
- ▶ 移送容器による放射性物質の漏洩防止 放射性物質の追加生成の防止
 - > 核反応による異常な放射性物質の生成防止
 - > 燃料デブリの異常な温度上昇による放出防止
 - > 燃料デブリ、構造物の切削による異常な拡散の防止

一般要求等

- 火災・爆発の防止
- ▶ 状態監視・モニタリング





設計からの調査ニーズの例

デブリ取り出し設計

アクセス・搬出設計、切削工法、回収工法

- ・燃料デブリの所在:拡散範囲、分布、量
- ・硬さ、切削特性
- ·線量率分布、放射線強度

未臨界維持

未臨界維持設計

- ・燃料デブリの特性:核燃料濃度、分布、量
- ·中性子吸収剤濃度:B,Gd濃度
- ・減速材分布:水位、デブリ中の水分量

放射性ダスト抑制・浄化

漏洩抑制設計・燃料デブリの特性: (加工切削) 飛散性、溶解性、捕集特性、放射性物質濃度

原子炉格納容器 (PCV) 内部調査の実績

沸騰水型原子力発電所 原子炉建屋

原子炉建屋 (R/B)

使用済み燃料貯蔵プール (SFP)

> 原子炉格納容器 (PCV)

原子炉建屋 高さ×幅:46m×46m

原子炉格納容器 高さ×大径:34m×20m (RPV)



原子炉圧力容器



原子炉建屋イメージ





20

©International Research Institute for Nuclear Decommissioning

2号機ペデスタル内上部調査



21



2号機A2'調査装置(PCV内・ペデスタル内動画)





1月19日調査結果





- ペデスタル底部の全体に、小石状・粘土状に見 える堆積物を確認
- 燃料集合体の一部(上部タイプレート)がペデ スタル底部に落下しており、その周辺に確認された堆積物は燃料デブリと推定



画像提供:国際廃炉研究開発機構(IRID)

沸騰水型原子力発電所 原子炉圧力容器と燃料集合体



©International Research Institute for Nuclear Decommissioning

IRID

1月19日調査結果

IRID



測定点	線量率 ^{※1,2} [Gy/h]	温度 ^{※2} [℃]
а	7	21.0
b	8	21.0
С	8	21.0
d	8	21.0

【参考:ペデスタル外^{※3}】 線量率:最大42[Gy/h] 温度:最大21.1[℃]

※1:Cs-137線源で校正
 ※2:誤差:線量計±7%
 温度計±0.5℃
 ※3:調査装置内に測定器が収納された状態で測定したため参考値

3 号機ペデスタル内調査



- 配管貫通部 (X-53ペネ) からアクセスしペデスタル内に侵入。プラット フォーム、CRD下部の損傷状況を確認する。
 ペデスタル地下階へのアクセスルートを確認する。
- ③ 地下階への進入が可能であれば、ペデスタル底部デブリの堆積状況や 作業員アクセスロからペデスタル外へのデブリの流出状況を確認する。

3号機水中ROV外観(モックアップ機)									
	推進用スラス	スター							
昇降用スラスター	中性浮力	中性浮力ケーブル							
	項目	仕様							
Top	外形寸法	外径 : φ125mm 全長 : 約300mm							
	重量	約2000g(気中)							
	耐放射線性	200Gy							
前方カメラ	照明								

IRID

3号機フルモックアッフ。試験(動画)



3号機水中ROV撮影映像(動画)







画像取得結果(ペデスタル内)



・ペデスタル下部や、ペデスタル内構造物上に溶融物が固化したと思われるものを確認した。

東京電力HD web より引用



Ж

これまでの作業 格納容器内部のロボットによる調査 まとめ



- 格納容器内部調査
- 線量率分布
- 燃料デブリの分布調査
- 格納容器内設備損傷状況
- ▶ 1号機格納容器内 ペデスタル外
 - ▶ グレーチング上を移動し、カメラ付き線量計を水面下に投入して調査
 - プラットフォーム上の状況、格納容器底面の堆積物の確認
 - 2号機格納容器内 ペデスタル内
 - ▶ CRDレールを経由して直接ペデスタル開口部へ侵入
 - ➢ 破損状況、ペデスタル底部の堆積物、溶融凝固物の確認
 - 3号機格納容器内 ペデスタル内
 - ▶ 水位が高いため、遊泳ロボットを採用
 - ▶ 着水後、潜水によりペデスタル入口から内部へ
 - ▶ 破損状況、ペデスタル内の堆積物、溶融凝固物の確認

格納容器(PCV)内部のロボットによる調査 技術的課題の例

Ⅰ 高線量率環境への対応

- ➤ ~数十 Gy/h, 累積線量~数百 Gy
- ▶ 耐放射線性の高い電子機器、測定器、カメラの採用
- ▶ 照射試験による確証、測定誤差の検証

■ PCVバウンダリの確保

- ▶ ロボットサイズ <貫通口径(走破性、搭載機器制約)
- ▶ 隔離弁の追設、シール機構、窒素加圧管理
- ▶ チャンバー内にユニット化されたケーブル送り機構、ロボット
- ▶ 現地施工の取合い、PCV外装置設置エリア作業線量率の低減

■ ケーブル,ケーブルマネジメント

- > 乱巻の抑制、干渉物の回避、ロボット放置時の処置
- ▶ ケーブル重量 < ロボットのけん引力(調査範囲を制約)
- ▶ ケーブルサイズ・特性 [動力、制御、通信](搭載機器を制約)

■ オペレーション

- > (損傷)環境に応じた走破性
- ▶ 自己位置の確認方法、俯瞰カメラ、後部カメラ、ランドマークの活用
- ▶ 徹底した訓練、実機モックアップ試験





これまでの作業/技術課題の達成と今後の課題

- Φ100mm程度の小型ロボットを既存のペネトレーションを利用し、 高汚染高線量の格納容器内へ投入・回収に成功。 到達できた範囲で主に画像情報を取得。
 - □ 遠隔機器類の耐放射線仕様等さまざまな要求事項への対処に成功
 湿潤、暗闇、通信環境、予期せぬ障害物、自己位置、サイズ制約 etc
 □ 獲得したノウハウ
 既存のペネトレーションを利用したロボットの投入・回収、バウンダリ構築(放射 性物質閉じ込め) etc
- 今後は規模を順次拡大することで、到達範囲の拡大や機能向上を目指す。

ロ 積載能力(ペイロード)の向上

さまざまな測定機器による詳細調査、サンプルの回収等

ロ アクセス性の向上

格納容器に新たな開口部/バウンダリの設置・運用、小規模な作業による アクセス経路の開拓



設計からの調査ニーズの例と今後の調査

■これまでの調査は、画像取得が中心(quick look)
 ■まずは、デブリ取り出し設計に必要な情報を充実すること
 ■将来のサンプリング、分析への期待

デブリ取り出し設計

アクセス・搬出設計、切削工法、回収工法

- ・燃料デブリの所在:拡散範囲、分布、量
- ・硬さ、切削特性
- ·線量率分布、放射線強度

未臨界維持

未臨界維持設計

- ・燃料デブリの特性:核燃料濃度、分布、量
- ·中性子吸収剤濃度:B,Gd濃度
- ・減速材分布:水位、デブリ中の水分量

放射性ダスト抑制・浄化

漏洩抑制設計

・燃料デブリの特性:(加工切削)飛散性、溶解性、捕集特性、放射性物質濃度


今後の格納容器内調査

- ■これまでの調査は、画像取得が中心
- 小型ロボットの活用により、基本的な技術構成・ノウハウを獲得
 ▶ 格納容器への投入・回収(バウンダリの構築)
 - ▶ 高放射線下での比較的短時間の活動(映像・線量率)
 - ▶ 遠隔操作(オペレーション、干渉物回避、自己位置確認) 等
- ■より多くの情報取得のため、より大型なアクセス装置を開発中
 - ▶ より大きなバウンダリの構築
 - ▶ 積載能力の向上(様々な測定機器、サンプル回収、軽作業)
 - ▶ 到達範囲の拡張(推進力増大、マニピュレーター、長尺化)

● アーム型アクセス装置(気中)



■格納容器内の水の上を航行して、広範囲に移動可能なボート型 アクセス装置を製作中





ボート型アクセス装置外観



IRID

©International Research Institute for Nuclear Decommissioning

ボート型アクセス装置 PCVバウンダリの構成

- パーソナルエアロック(定期検査時の作業員通路, 2重扉)を 貫通するガイドパイプ
- 原子炉建屋側(PCV外)にシールボックスとケーブルドラムを設置
- ガイドパイプ内をアクセス装置が通過





格納容器(PCV)バウンダリの構成(案)



ボート型アクセス装置 PCV内への投入

● ROV(ボート型アクセス装置)のPCV地下階搬入出は、インストール装置を用いて 遠隔自動で行う。





格納容器(PCV)内のようす



ボート型アクセス装置 実施内容案

■ 潜水機能付ボート型アクセス・調査装置は機能毎に6種類準備する予定。





模擬格納容器内試験(モックアップ試験)

1号機と同サイズで再現したモックアップ試験場での 「詳細目視用ROV(ROV-A2)」のPCVへの インストール模擬試験

アーム型アクセス装置

■制御棒駆動機構メンテナンス用の格納容器貫通部 (X-6ペネ)を通じて広範囲にアクセス可能な アーム型アクセス装置を製作中

- アーム全長約22 m
- 10 kgまでの調査装置を搭載可能





43

アクセス装置(サンプリング用アームの検討例)



IRID

44

圧力容器内部調査技術

■上部から圧力容器にアクセスし内部調査するための要素技術は、
 今後の装置試作に向け、あらかた検証済
 ■加えて側面から圧力容器にアクセスするための要素技術を開発中



側面穴開け調査工法のイメージ

デブリサンプリングの検討



設計からの調査ニーズの例

デブリ取り出し設計

- アクセス・搬出設計、切削工法、回収工法
 - ・燃料デブリの所在:拡散範囲、分布、量
 - ・硬さ、切削特性
 - ·線量率分布、放射線強度

未臨界維持

- 未臨界維持設計
 - ・燃料デブリの特性:核燃料濃度、分布、量
 - ·中性子吸収剤濃度:B,Gd濃度
 - ・減速材分布:水位、デブリ中の水分量

放射性ダスト抑制・浄化

漏洩抑制設計 ・燃料デブリの特性: (加工切削)飛散性、溶解性、捕集特性、放射性物質濃度



ペデスタル内デブリサンプリング(動画)







● Fact, 現場状況の把握がデブリ取り出し技術設計のキーポイント

・タイムリーな現場調査と情報の取得、発信

● 具体的なニーズを設定する

- ・内在しうるリスクを徹底的に抽出し、リスクの全体像を構築。リスクの抑制に必要な情報を抽出。
- ・作業の技術構成を仮構築し、概念設計を実施。詳細設計に必要な 情報を抽出。

● 現場調査の設計

- ・現場の制約条件や未知の状況の仮定、リスク評価
- ・適用可能な技術の選定
- ・技術検証、リスクアセス、モックアップと徹底したトレーニング

燃料デブリ取り出し工法の検討



デブリ取り出し工法

技術的課題

IRID

気中-上アクセス工法(概念)





冠水-上アクセス工法(概念)

51

©Intern@tiotedn&ekeeaackteeetitchenfotitNutelfcar NoeclearmDiecloomingissioning

気中-横アクセス取り出し工法 (イメージ)



気密用セル

©International Research Institute for Nuclear Decommissioning

(再)燃料デブリの取り出し

放射性物質の閉じ込め

気体中/液体中の放射性物質の安全基準で 許容される以上の漏えい防止

▶ 移送容器による放射性物質の漏洩防止 放射性物質の追加生成の防止

- > 核反応による異常な放射性物質の生成防止
- ▶ 燃料デブリの異常な温度上昇による放出防止
- ▶ 燃料デブリ、構造物の切削による異常な拡散の防止

安全要求のまとめ

一般要求等

- 火災・爆発の防止
- ▶ 状態監視・モニタリング



53

安全設計とその実装の検討例(ポイントの整理)



バウンダリを構成する

- ・気体中放射性物質の場合
- ・デブリ取り出し作業で発生するダストを閉じ込める

沸騰水型原子力発電所 原子炉建屋

原子炉建屋 (R/B)

使用済み燃料貯蔵プール (SFP)

> 原子炉格納容器 (PCV)

原子炉建屋 高さ×幅:46m×46m

原子炉格納容器 高さ×大径:34m×20m (RPV)

圧力抑制室(S/C)

原子炉圧力容器



原子炉建屋イメージ

原子炉格納容器のバウンダリ再構築

静的バウンダリ リーク箇所をふさぐ

- 多数のペネトレーション
- 圧力抑制室とベント管
- 漏えい個所の特定
- 補修工法の開発と工事
- 健全箇所の検証
- 経年劣化対応
- 作業線量, 所要期間

動的バウンダリ 負圧勾配:インリーク許容

- 大規模漏えい個所の特定
 補修工法の開発と工事(必要な場合)
 負圧勾配システムの開発と工事 **負圧維持(作業中常時) 排気浄化**
- メンテナンス



「Browns Ferry Unit 1 under construction 1966.Sep.」 Tennessee Valley Authority – TVA's 75th Anniversary webpage



気相バウンダリ再構築(案)

動的バウンダリによる 発生した放射性ダストの閉じ込め



- 排気ファンによりPCV及びR/B内の圧力を負圧に維持
- 負圧維持(作業中常時)
- 多重化(1次/2次バウンダリ)の検討



気体中の放射性物質の漏えい防止(例) (ポイントの整理)



IRID

技術開発課題(例) 動的バウンダリの成立性①



IRID

技術開発課題(例) 動的バウンダリの成立性②

<u>切削·加工作業管理 飛散量低減</u>:

・ダスト発生の抑制,集塵,加工速度(スループット), PCV内再循環浄化



IRID

排気ラインフィルター浄化:

深層防護を考える

放射線リスクから人と環境を護るため不確かさを考慮して、防護全体の 実効性を高める。※



深層防護の検討 defense in depth

● 影響度の高い事象に対して、多層の防護策を設定し、事象の発生の 可能性を低減する。※



※ 例えば、「原子力安全の基本的考え方について 第 I 編 別冊2 深層防護の実装の考え方」



深層防護 各レベルの判断基準 (公衆被ばく) を考える

デブリ取り出し時における各深層防護レベルの判断基準(公衆被ばく)の例

防護レベル	判断基準 (被ばく線量)	根拠
レベル1	X ₁ mSv/年	平常時の一般公衆の線量限度に 対して1/10となる値を適用
レベル2	X ₂ mSv/事象	本レベルで発生の可能性のある事 象に対して許容線量として、有意な リスク上昇がないように設定
レベル3	X ₃ mSv/事象	安全評価指針における事故時の判 断基準線量を適用

(別途、作業被ばくも設定)

深層防護 系統構成(案)を考える

各深層防護レベルの定義と系統構成の例

		レベル1	レベル2	レベル3 ^[*1]	レベル4 (参考)
状態の定義		通常状態	異常時	事故時	防災
防護上の目的		通常運転からの逸脱の防止 安全上重要な施設の故障の 防止	通常運転からの逸脱の検知 及び制御	設計基準で想定する事象 の制御	被ばく影響緩和
系統構成	①気相漏え い防止	PCVガス管理系	非常用PCVガス管理系	二次バウンダリガス排気系	機動的対応 及び防災
	②液相漏え い防止	冷却水循環系(D/W側) PCV漏えいがある場合は、 トーラス室排水系含む	冷却水循環系(S/P側) PCV漏えいがある場合は、非常用 トーラス室排水系含む	非常用トーラス室排水系 PCV漏えいがある場合は、非常用 トーラス室排水系(可搬設備)	
	③臨界防止	常用木ウ酸水注入系 ^[*2] 【臨界近接監視 ^[*3] 】 中性子監視系/FPガス監視系	非溶解性中性子吸収材投入系 【臨界検知[*3]】 中性子監視系/FPガス監視系	非常用木ウ酸水注入系 【臨界状態監視[*3]】 中性子監視系/FPガス監視系	
	④崩壊熱除 去	冷却水循環系(循環冷却)	非常用冷却系(循環冷却)	非常用冷却系 [可搬式]	

[*1] 必要に応じて、可搬式設備の活用を検討

[*2] 通常時から中性子吸収剤を使用する場合

[*3] 号機ごとに選択

十分性、網羅性、冗長性、合理化は以降検討してゆく (ここでは仮に二次バウンダリを形成する場合)

65

深層防護の系統構成(例) 管理値あるいは機能要求へのフィードバック



66

> 窒素流量
 > 泥ミン (#

IRID

▶ 漏えい (検知)

スループットへの挑戦 デブリ取り出し作業の速度

バックグラウンド:遠隔作業への期待

く廃炉措置>

- 人が近づけない高放射線環境
- 安全最優先で着実な調査や作業 •

<技術のポイント>

高線量率環境への対応

過酷環境

- バウンダリの確保 •
- ケーブルマネジメント,オペレーション
- 作業速度

く課題の難しさと

- 実際の内部状況が不明で手探りの状況
- アクセスできる空間や使えるリソースの制約 •
- あらゆる事態を想定した対処の検討
- 進捗状況によって廃炉措置全体の構想の変化





何を取り出さなければならないのか

- 燃料デブリ, MCCI (Molten Core Concrete Interaction, 溶融炉心コンクリート相互作用)
 炉心燃料域以下(上部格子板含む)の構造物
- ペデスタル内構造物
- アクセス・搬出経路の干渉物 等











2号機格納容器内底部, ペデスタル内 内壁付近



(参考) 2号機のデブリ分布・RPV・PCV状態の推定図(例)

Rev.1 (2016.8.26) 几例



燃料デブリ取出し作業の排出物想定

- 燃料デブリ(扱い)として取り出す量の想定:数百トン
- 構造材と溶融凝固した燃料の分離・分別は可能か(当座、燃料デブリ扱い)
- アクセス(搬出)経路に介在する構造物の解体撤去(廃棄物)



切削・回収対象の特性 燃料デブリの特性を検討

- TMI-2の調査結果やデブリ/MCCI模擬生成試験,事故進展解析を参照
- **組織、硬さ、構造材との混合状態**、存在領域、量等を推定



RID

72
切削技術の開発・遠隔チゼル加工の例

- 要求事項を満たす切削技術の構成を検討中
- コアボーリング、ディスクソー、超音波コアドリル、油圧カッター、チゼル、 アブレシブウォータージェット(AWJ)、レーザーガウジング他
- 加工速度

No.	チゼル種類	チゼル本数	加工状況/チゼル形状	加工結果状況	加工速度*1
1	電動駆動式	1本	チゼル ・ ・ 精融するリー(moci) 自立(E ンークリットエラン・株 ・ 装置時		28.74 kg/h ^{*1} (287kg/日 ^{*1})
2	電動駆動式	1本			43.38kg/h ^{*1} (433kg/日 ^{*1})
3	エア駆動式	2本			255.576kg/h ^{*1} (2.5ton/日 ^{*1})

*1:予備試験結果であるため、加工速度は参考値とする。加工目標は、300kg/日。1日の作業時間は10時間。





● 目指すべきスループットの試算例:200~300kg/日(構造材含む)

作業ステップ(例)

切削・回収作業・要求効率を考える(検討例)

アクセス搬出経路構築	項目	仮定条件
	燃料デブリ取り出し期間 仮目標	1号機:10年間、2号機:10年間、3号機:10年間
燃料デブリの切削	年間燃料デブリ 取り出し日数	200日間(作業日数以外はメンテナンス日とする)
燃料デブリの回収	1日の燃料デブリ 加工時間	10時間以内
ユニット缶への収納	燃料デブリの量	3号機(仮) : (CRD計装管付着 : 6ton*、ペデスタル内 : 最 大277ton、ペデスタル外 : 最大146ton、合計 : 429ton)
<u>水切り</u>	燃料デブリ加工ツール	 MCCI: チゼル加工、超音波コアボーリングなど。 CRD計装管付着: ディスクカッター、AWJ、レーザなど。 金属類付着: ディスクカッター、AWJ、レーザなど。
ユニット 缶搬 乾燥	燃料デブリ加工速度	 チゼル加工、超音波コアボーリング:機械的加工 ディスクカッター、AWJ、レーザ:干渉物撤去と同様の速度 コアボーリング:3.25kg/h- 高速度化検討中 レーザガウジング:熱的切断が必要な場合
キャニスタへ収納	燃料デブリ回収方法	吸引、把持、すくうなどの実績がある回収方法で回収速度を仮定

IRID

収納·移送·保管技術 課題



IRID

収納·移送·保管技術 課題



IRID

76

アクセス工法の開発事例

【横アクセスエ法】デブリ取り出しに係る技術

■デブリ取り出しの工法を実現するための要素技術を開発中



横アクセス工法の一例 イメージ

穴開け~シール設置 取り出し工法への適用イメージ







アクセスレール工法を実現する技術

■ それぞれ開発を進めてきた、**アクセスレールとロボットアームを組み** 合わせた機能試験を計画中







組合せ機能試験イメージ



80

【横アクセスエ法】トンネル施工技術

- アクセストンネル工法では、

 重量物のトンネル(約800トン)を

 原 子炉建屋外から精密な位置制御で送り出し、格納容器へ接続さ せる必要有
- ■橋梁等の工事で実績がある重量物送り出し工法を応用し、 狭隘 部に曲がった形状の重量物トンネルを送り出す技術を開発中



トンネル施工技術の要素試験 送り出し方向 R/B外 送り出し工法の例 送り出し 1.12 位置決 ¥勺5000mm 装置 め装置 (ri - i R/B壁 R/B壁 約300mm 約100mm 約4500mm R/B内 狭隘作業のイメージ 位置決 め装置 要素試験イメージ *R/B:原子炉建屋

断複製 報載 免 成 術 研 究 組 合 国 際 廃 炉 研 究 開 発 機 構

82

©International Research Institute for Nuclear Decommissioning

干涉物撤去技術

 ■ これまでの内部調査でペデスタル内に大量のがれきが散乱している 状況が明らかになりつつある
 ■ これら干渉物の撤去技術を開発中





ペデスタル内干渉物撤去 要素試験の様子







● 安全 を最初に考える

・内在しうるリスクを徹底的に抽出し、リスクの全体像を構築

- ・対応、対策を、デブリ取り出しシステムへの要求機能で具現化
- ・深層防護レベルに展開・対応
- ・要求機能に機器・設備構成を割付けし設計に反映

● 迅速

・スループットの成立と極限の追求:デブリ取出しに要する期間

● **合理的、現場指向、確実**(主に今後のステップ)

・仮構築した安全システムを現場のfactを積み重ねつつ、試験・評価/ 検証により合理化してゆく(エンジニアリング、詳細設計、PDCA)

所感

・長期にわたり具体的な技術開発ニーズが多数抽出されてくるものと思量

・デブリ取り出しへの挑戦に若手技術者の参加を期待



End of presentation